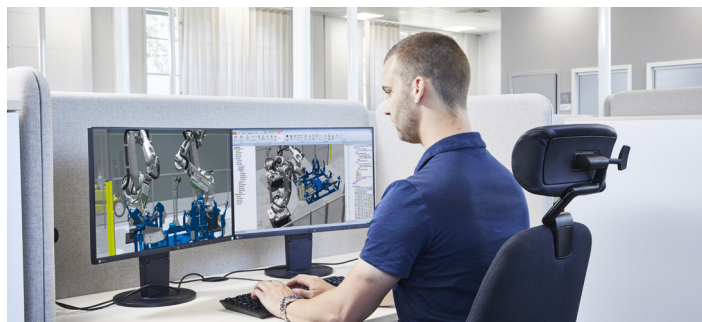


Stage programmeur Programmer et concevoir avec des fonctions avancées votre cellule robotisée avec le logiciel RoboStudio

STAGE - CODE PRSA

Apprenez à gagner du temps lors de la création de mouvements robot ou la conception de cellules robotisées, le tout hors ligne, sans immobiliser votre outil de production.



Pour qui

Toute personne impliquée dans la programmation, la conception, l'étude ou la mise en service d'un système automatisé comportant un robot industriel

Prérequis

- Avoir suivi un stage Programmeur RobotStudio (code PRS)
- Connaître la programmation des robots IRC5 ou OmniCore

Durée

14 h sur 2 jours

Le jeudi de 8h30 à 17h30
Le vendredi de 8h30 à 15h30

- Doc inclus + Déjeuner inclus pour les stages à Cergy

Lieu de formation

Centre de formation ABB Robotics, à Cergy (95), ou sur demande sur votre site de production

Dates consultables sur le catalogue formations robotiques 2026*



Exclusivité ABB Robotics

Le matériel utilisé pour ce stage correspondra à la génération de robot et d'armoire installée dans votre atelier.

Les stagiaires disposeront d'une armoire et d'un robot pour deux personnes au maximum, permettant ainsi un partage d'expérience et une réelle prise en main des équipements.



Application RoboMasters

De l'apprentissage régulier

Des tips
(Conseils en vidéos de 2 min environ)

Des contenus riches et innovants pour les stagiaires utilisateurs, programmeurs et maintenance

De l'entraide par la communauté et messagerie instantanée

Application offerte pendant 1 an puis disponible sur abonnement.

**20 % de théorie et
80 % de pratique**

Programme

Utilisation du suivi de convoyeur :

- Création de la bibliothèque du convoyeur
- Création du système depuis l'implantation
- Configuration du convoyeur
- Convoyeur et RAPID
- Positions robot

Conception de composants intelligents (SmartComponents) :

- Création d'un générateur de pièces intelligent
- Création d'une préhension pneumatique intelligente
- Création d'un poste d'évacuation de pièces
- Test des composants intelligents par création d'une cellule de manutention

Axes externes :

- Simulation de robot sur axe de translation
- Simulation de robot avec positionneur
- Interpolation d'axe externe

Modélisation :

- Création du mécanisme d'une table de translation
- Création du mécanisme d'un outil robot

En début de stage :

Une phase de positionnement sera réalisée par le stagiaire sur les thématiques proposées de la formation.

En fin de stage :

Une phase d'évaluation sera réalisée par le stagiaire sur les thématiques abordées pendant la formation.

Tous nos stages sont conventionnés et donnent lieu à l'édition d'une convention simplifiée de formation professionnelle et à un certificat de réalisation.

ABB Robotics France SAS
Centre de formation
Tél. : +33 (0)1 34 40 24 17

dept.formation@fr.abb.com
Déclaration d'activité
n°11-95-09-863-95

ABB Robotics France SAS
7 boulevard d'Osny 95800
Cergy - Saint Christophe

Tous droits de propriété intellectuelle relatifs à la documentation, applications, logiciels et autres documents communiqués au client ou prospect ou utilisés pendant la période la formation, demeurent la propriété exclusive d'ABB Robotics France SAS et toute licence d'utilisation accordée par ABB Robotics France SAS est limitée à sa simple utilisation dans le cadre strict de la formation. Cette licence d'utilisation n'autorise en aucun cas pour les logiciels une licence libre/open source par le client ou prospect et ne peuvent donner lieu à la communication par ABB Robotics France SAS des codes sources associés.

Copyright© 2026 ABB Robotics France SAS - Tous droits réservés

Pour plus
d'informations :



Qualiopi 
processus certifié

REPUBLIQUE FRANÇAISE

La certification qualité a été délivrée
au titre de la catégorie d'action suivante :
ACTIONS DE FORMATION