

# Stage maintenance Utilisation et maintenance d'une cellule IRB 360 IRC5 avec Pickmaster 3

Formation robotique - **CODE MU5PM3**

Apprenez à diagnostiquer et localiser la majorité des pannes, ainsi qu'à y remédier dans la plupart des cas.



## Pour qui

- Toute personne impliquée dans la maintenance électrique d'une cellule comportant un robot industriel

## Prérequis

Avoir un minimum de connaissance en électricité, savoir interpréter un schéma électrique

## Durée

**35 h sur 5 jours**  
Le lundi de 13h à 18h  
Du mardi au jeudi de 8h30 à 17h30  
Le vendredi de 8h30 à 15h30

- Doc inclus + Déjeuner inclus pour les stages à Cergy

## Lieu de formation

Centre de formation ABB, à Cergy (95), ou sur demande sur votre site de production

Dates consultables sur le catalogue de formations\*



## Exclusivité ABB

Le matériel utilisé pour ce stage correspondra à la génération de robot et d'armoire installée dans votre atelier.

Les stagiaires disposeront d'une armoire et d'un robot pour quatre personnes au maximum, permettant ainsi un partage d'expérience et une réelle prise en main des équipements.



## Application RoboTraining



Des tips (vidéos de 2 mn environ)

Des contenus riches et innovants pour les stagiaires utilisateurs, programmeurs et maintenance

De l'apprentissage régulier

De l'entraide par la communauté d'échanges

**Application offerte pendant 1 an puis disponible sur abonnement.**

**30 % de théorie et  
70 % de pratique**

## Programme

### Vue d'ensemble :

- Présentation des règles de sécurité
- Les modes de marches
- Présentation et utilisation des menus du pupitre

### Pilotage manuel :

- Pilotage du manipulateur

### Les repères :

- Définition des repères outil
- Définition des repères objets fixes
- Définition des repères mobiles convoyeurs

### Maintenance :

- Présentation électrique des armoires
- Démontages de sous-ensembles de l'armoire
- Description des diodes d'état des cartes électroniques
- Maintenance préventive sur les manipulateurs du client
- Synchronisation des axes du manipulateur
- Vérification de la bonne géométrie du robot

### Programmation :

- Initiation à la programmation
- Structure : Tâches/Modules/routines
- Instructions de mouvement
- Ajustage des paramètres de mouvements
- Détail de branchement du codeur
- Calcul des échelles de conversion des cartes convoyeurs
- Contrôle et réglages par le logiciel Pickmaster 3
- Sauvegarde et chargement d'un projet Pickmaster 3
- Sauvegarde et restauration robot

### En début de stage :

Une phase de positionnement sera réalisée par le stagiaire sur les thématiques proposées de la formation.

### En fin de stage :

Une phase d'évaluation sera réalisée par le stagiaire sur les thématiques abordées pendant la formation.

Tous nos stages sont conventionnés et donnent lieu à l'édition d'une convention simplifiée de formation professionnelle et à un certificat de réalisation.

ABB Centre de Formation  
Tél. : +33 (0)1 34 40 24 17

dept.formation@fr.abb.com  
Déclaration d'activité  
n° 11-95-01-646-95

ABB France  
Business Robotics &  
Discrete Automation  
Activité Robotique  
7 boulevard D'Osny - CS 88570  
Cergy - F-95892 Cergy Pontoise  
Cedex-France

Tous droits de propriété intellectuelle relatifs à la documentation, applications, logiciels et autres documents communiqués au client ou prospect ou utilisés pendant la période la formation, demeurent la propriété exclusive d'ABB et toute licence d'utilisation accordée par ABB est limitée à sa simple utilisation dans le cadre strict de la formation. Cette licence d'utilisation n'autorise en aucun cas pour les logiciels une licence libre/open source par le client ou prospect et ne peuvent donner lieu à la communication par ABB des codes sources associés.

Copyright© 2023 ABB - Tous droits réservés

Pour plus  
d'informations :



ABB France certifié :

**Qualiopi**  
processus certifié  
RÉPUBLIQUE FRANÇAISE

La certification qualité a été délivrée  
au titre de la catégorie d'action suivante :  
**ACTIONS DE FORMATION**