

Stage programmeur Programmer IRC5 ou OmniCore sur vision Cognex In-Sight

Formation robotique - **CODE PVISION**

Apprenez à intégrer au robot un projet robotique avec un système de vision In-Sight de Cognex.



Pour qui

- Toute personne impliquée dans la programmation, la conception, l'étude ou la mise en service d'un système automatisé comportant un robot industriel et une caméra Cognex In-Sight

Prérequis

- Connaître la programmation des robots IRC5 ou OmniCore

Durée

21 h sur 3 jours

Le lundi de 13h à 18h
Le mercredi de 8h30 à 17h30
Le mardi de 8h30 à 18h30

- Doc inclus + Déjeuner inclus pour les stages à Cergy

Lieu de formation

Centre de formation ABB, à Cergy (95), ou sur demande sur votre site de production

Dates consultables sur le catalogue de formations*



Exclusivité ABB

Le matériel utilisé pour ce stage correspondra à la génération de robot et d'armoire installée dans votre atelier.

Les stagiaires disposeront d'une armoire et d'un robot pour deux personnes au maximum, permettant ainsi un partage d'expérience et une réelle prise en main des équipements.



Application RoboTraining

De l'apprentissage régulier

Des tips (vidéos de 2 mn environ)

Des contenus riches et innovants pour les stagiaires utilisateurs, programmeurs et maintenance

De l'entraide par la communauté d'échanges

Application offerte pendant 1 an puis disponible sur abonnement.

**30 % de théorie et
70 % de pratique**

Programme

Présentation de la vision In-Sight :

- Principe, illustration, câblage et configuration d'adresse IP de la caméra

Gestion d'un projet par in-Sight explorer :

- Description des écrans in-sight, réglage de la caméra
- Modification du capteur (exposition, région d'intérêt)
- Étalonnage de la caméra
- Configurer les outils, localiser une pièce, la communication
- Enregistrement et chargement d'un projet
- Détail de fonctionnalités du tableur

Interface caméra - robot :

- Instructions de dialogue Rapid avec la caméra pour faire des commandes telles que :
 - Cx_ShowVersion, Cx_SetDebugMode
 - Cx_Setup_camera, Cx_ShowerrStatus, qui permettent d'initialiser les données caméra
 - Activer ou désactiver le mode débogage
 - Afficher l'erreur de la caméra à l'écran du pupitre
- Fonctions de commandes telles que :
 - Cx_GetInfo, Cx_GetOnline, Cx_SetOnline
 - Cx_getVisionData, qui permettent de passer en ligne ou hors ligne
 - Vérification du mode Online
 - Récupération des coordonnées vision

Élaboration de projet :

- Avec vision en tracking ou sans

En début de stage :

Une phase de positionnement sera réalisée par le stagiaire sur les thématiques proposées de la formation.

En fin de stage :

Une phase d'évaluation sera réalisée par le stagiaire sur les thématiques abordées pendant la formation.

Tous nos stages sont conventionnés et donnent lieu à l'édition d'une convention simplifiée de formation professionnelle et à un certificat de réalisation.

ABB Centre de Formation
Tél. : +33 (0)1 34 40 24 17

dept.formation@fr.abb.com
Déclaration d'activité
n° 11-95-01-646-95

ABB France
**Business Robotics &
Discrete Automation**
Activité Robotique
7 boulevard D'Osny - CS 88570
Cergy - F-95892 Cergy Pontoise
Cedex-France

Tous droits de propriété intellectuelle relatifs à la documentation, applications, logiciels et autres documents communiqués au client ou prospect ou utilisés pendant la période la formation, demeurent la propriété exclusive d'ABB et toute licence d'utilisation accordée par ABB est limitée à sa simple utilisation dans le cadre strict de la formation. Cette licence d'utilisation n'autorise en aucun cas pour les logiciels une licence libre/open source par le client ou prospect et ne peuvent donner lieu à la communication par ABB des codes sources associés.

Copyright© 2023 ABB - Tous droits réservés

**Pour plus
d'informations :**



ABB France certifié :

Qualiopi
processus certifié
RÉPUBLIQUE FRANÇAISE

La certification qualité a été délivrée
au titre de la catégorie d'action suivante :
ACTIONS DE FORMATION